

Kierunek studiów: AUTOMATYKA i ROBOTYKA

NIESTACJONARNE STUDIA I-go STOPNIA - inżynierskie

(projekt zatwierdzony przez RW 29.06.2007)

zmiany s. 5, 6, 7, 8 od 2013/2014

Rok 3, semestr 5												
R	K	Lp	Symbol	E	Przedmiot	w	c	l	p	s	R	PK
3	AiR	1		E	Napędy elektryczne (silniki krokowe, serwonapędy)	14	8	8			30	5
3	AiR	2			Napędy i sterowanie hydrauliczne i pneumatyczne	14	8	8			30	4
3	AiR	3			Analiza sygnałów i identyfikacja	14		10			24	3
3	AiR	4		E	Technika mikroprocesorowa	14		12			26	4
3	AiR	5		E	Sterowanie dyskretne (cyfrowe układy sterowania)	18		12			30	5
3	AiR	6			Język obcy 3			22			22	0
				3E	RAZEM	74	16	72	0	0	162	21
Rok 3, semestr 6												
R	K	Lp	Symbol	E	Przedmiot	w	c	l	p	s	R	PK
3	AiR	1			Hydrauliczne i pneumatyczne układy automatyki	14	8	8			30	5
3	AiR	2		E	Przemysłowe systemy sterowania (PLC, PAC)	18		12			30	5
3	AiR	3			Komputerowe wspomaganie projektowania	8		8	8		24	4
3	AiR	4		E	Podstawy robotyki (budowa robotów, języki programowania)	14			10		24	5
3	AiR	5			Sieci komputerowe, struktury i bazy danych	8		8			16	3
3	AiR	6		E	Język obcy 4			22			22	5
				3E	RAZEM	62	8	58	18	0	146	27

Rok 4, semestr 7												
R	K	Lp	Symbol	E	Przedmiot	w	c	l	p	s	R	PK
4	AiR	1			Projektowanie mechatroniczne	8		8	8		24	3
4	AiR	2			Roboty przemysłowe	14		8	8		30	4
4	AiR	3		E	Inżynieria oprogramowania	8		8	8		24	5
4	AiR	4		E	Automatyzacja procesów produkcyjnych	14		8			22	3
4	AiR	5		E	Systemy czasu rzeczywistego	8		8	8		24	3
4	AiR	6			Praca przejściowa				25		25	3
				3E	RAZEM	52	0	40	57	0	149	21
Rok 4, semestr 8 - dyplomowy												
R	K	Lp	Symbol	E	Przedmiot	w	c	l	p	s	R	PK
4	AiR	1			Prawo w technice i normalizacja	14				14	28	4
4	AiR	2			Eksploat. układów autom. i rob., systemy bezpieczne	14				14	28	3
4	AiR	3			P. humanistyczny(Człowiek w środowisku technicznym)	14					14	2
4	AiR	4			Seminarium dyplomowe					10	10	3
4	AiR	5			Praca dyplomowa inżynierska				90		90	15
					RAZEM	42	0	0	90	38	170	27
					SUMARYCZNA LICZBA GODZIN						627	210